ABSTRACT WORKBOOK 3

I principali obiettivi di questo workbook sono i seguenti:

* visualizzare su una mappa la posizione fiduciaria di un ricevitore calcolata attraverso RTKLIB;
* effettuare un analisi di covarianza per il calcolo dell’ellisse di incertezza associata alle stime della posizione fiduciaria;
* visualizzare lo skyplot relativi ai dati utilizzati;
* effettuare un’analisi delle diverse fonti di errore

I dati utilizzati per lo svolgimento di questo workbook sono stati acquisiti utilizzando la seguente strumentazione:

* un ricevitore prodotto dall’azienda Swift Navigation: Piksi Multi GNSS Module;
* una console, sempre prodotta da Swift Navigation, per la registrazione e la visualizzazione dei dati;
* un convertitore per la trasformazione di dati da binari al formato RINEX;